(19)日本国特許庁(JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出題公開番号 特開2002-101438 (P2002-101438A)

(43)公開日 平成14年4月5日(2002.4.5)

(51) Int.Cl.7

識別記号

FΙ

テーマコード(参考)

H04Q 7/22

H 0 4 B 7/26

107

5K067

審査請求 有 請求項の数12 OL (全 12 頁)

(21)出願番号

特顧2000-285528(P2000-285528)

(22)出願日

平成12年9月20日(2000.9.20)

(71) 出願人 000004237

日本電気株式会社

東京都港区芝五丁目7番1号

(71)出願人 392026693

株式会社エヌ・ティ・ティ・ドコモ

東京都千代田区永田町二丁目11番1号

(72)発明者 佐々木 輝夫

静岡県掛川市下俣800番地 静岡日本電気

株式会社内

(74)代理人 100088328

弁理士 金田 暢之 (外2名)

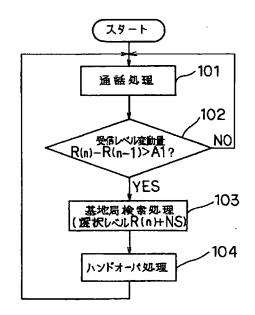
最終頁に続く

(54) 【発明の名称】 ハンドオーパ処理方法

(57)【要約】

【課題】 電波状況に柔軟に対応したハンドオーバ処理 を行って、快適な通話品質を保つとともに無駄な基地局 検索を行わないようにして消費電力を削減する。

【解決手段】 端末は、現在通話中の基地局の受信レベルを一定周期で測定する。端末は、現在の受信レベルR(n)と、前回測定された受信レベルR(n-1)との差である受信レベル変動値R(n)-R(n-1)が、予め定められた闘値A1より大きい場合には(ステップ102)、ハンドオーバ処理を起動しハンドオーバ先の基地局を検索する処理である基地局検索処理が開始される(ステップ103)。基地局検索処理では、ハンドオーバ選択レベルを受信レベルR(n)+NSとする。ハンドオーバ先の基地局が決定されると、ハンドオーバ処理が行われる(ステップ104)。



2

【特許請求の範囲】

【請求項1】 2つの異なる基地局からの電波を同時に 受信することが可能な端末において、回線を接続して通 話を行う基地局を切り替える処理であるハンドオーバ処 理を行うためのハンドオーバ処理方法であって、

通話中の基地局の受信レベルを一定周期により測定する ステップと、

前記通話中の基地局の現在の受信レベルと前回測定され た受信レベルとの差である受信レベル変動量と、予め定 められた関値との比較を行うステップと、

前記受信レベル変動量が、前記闘値以上であると判定さ れた場合、ハンドオーバ先の基地局を検索する処理であ る基地局検索処理を開始するステップと、

前記基地局検索処理において、前記現在の受信レベルに 予め設定された〇以上の値を加算した値をハンドオーバ 選択レベルとし、受信レベルが該ハンドオーバ選択レベ ルより大きな基地局のみをハンドオーバ先の基地局とし て検索するステップと、を有するハンドオーバ処理方 法_

【請求項2】 2つの異なる基地局からの電波を同時に 20 受信することが可能な端末において、回線を接続して通 話を行う基地局を切り替える処理であるハンドオーバ処 理を行うためのハンドオーバ処理方法であって、

通話中の基地局の受信レベルと予め設定された値との比 較を行うステップと、

通話中の基地局の受信レベルを一定周期により測定する ステップと、

前記通話中の基地局の現在の受信レベルが予め設定され た値以上であると判定された場合には、該受信レベルと 前回測定された受信レベルとの差である受信レベル変動 30 量と、予め定められた第1の關値との比較を行うステッ プと、

前記受信レベル変動量が、前記第1の闘値以上であると 判定された場合、ハンドオーバ先の基地局を検索する処 理である基地局検索処理を開始するステップと、

前記通話中の基地局の受信レベルが予め設定された値よ り小さいと判定された場合には、前記受信レベル変動量 と、前記第1の閾値よりも小さな値の第2の閾値との比 較を行うステップと、

前記受信レベル変動量が、前記第2の闘値以上であると 判定された場合、ハンドオーバ先の基地局を検索する処 理である基地局検索処理を開始するステップと、

前記基地局検索処理において、前記現在の受信レベルに 予め設定された 0 以上の値を加算した値をハンドオーバ 選択レベルとし、受信レベルが該ハンドオーバ選択レベ ルより大きな基地局のみをハンドオーバ先の基地局とし て検索するステップとを有するハンドオーバ処理方法。

【請求項3】 2つの異なる基地局からの電波を同時に 受信することが可能な端末において、回線を接続して通 話を行う基地局を切り替える処理であるハンドオーバ処 50 と、

理を行うためのハンドオーバ処理方法であって、

通話中の基地局の受信レベルと予め設定された複数の値 との比較を行うステップと、

通話中の基地局の受信レベルを一定周期により測定する ステップと、

前記通話中の基地局の現在の受信レベルと前回測定され た受信レベルとの差である受信レベル変動量と、前記通 話中の基地局の現在の受信レベルと予め設定された複数 の値との比較結果に基づいて決定される閾値との比較を 10 行うステップと、

前記受信レベル変動量が、前記闘値以上であると判定さ れた場合、ハンドオーバ先の基地局を検索する処理であ る基地局検索処理を開始するステップと、

前記基地局検索処理において、前記現在の受信レベルに 予め設定された〇以上の値を加算した値をハンドオーバ 選択レベルとし、受信レベルが該ハンドオーバ選択レベ ルより大きな基地局のみをハンドオーバ先の基地局とし て検索するステップとを有するハンドオーバ処理方法。

【請求項4】 2つの異なる基地局からの電波を同時に 受信することが可能な端末において、回線を接続して通 話を行う基地局を切り替える処理であるハンドオーバ処 理を行うためのハンドオーバ処理方法であって、

通話中の基地局の受信レベルを一定周期により測定する ステップと、

前記通話中の基地局の現在の受信レベルと前回測定され た受信レベルとの差である受信レベル変動量と、予め定 められた第1の闘値との比較を行うステップと、

前記受信レベル変動量が、前記第1の閾値以上であると 判定された場合、前記受信レベル変動量と、予め定めら れた第2の闘値との比較を行うステップと、

前記受信レベル変動量が、予め定められた第2の闘値以 上であると判定された場合、ハンドオーバ先の基地局を 検索する処理である基地局検索処理を開始するステップ

前記基地局検索処理において、前記現在の受信レベルに 予め設定された0以上の値を加算した値をハンドオーバ 選択レベルとし、受信レベルが該ハンドオーバ選択レベ ルより大きな基地局のみをハンドオーバ先の基地局とし て検索するステップと、を有するハンドオーバ処理方 法。

【請求項5】 2つの異なる基地局からの電波を同時に 受信することが可能な端末において、回線を接続して通 話を行う基地局を切り替える処理であるハンドオーバ処 理を行うためのハンドオーバ処理方法であって、

通話中の基地局の受信レベルを一定周期により測定する ステップと、

前記通話中の基地局の現在の受信レベルと前回測定され た受信レベルとの差である受信レベル変動量と、予め定 められた複数の闘値との比較をそれぞれ行うステップ

1

40

前記受信レベル変動量が、比較を行った全ての前記闘値 以上であると判定された場合、ハンドオーバ先の基地局 を検索する処理である基地局検索処理を開始するステッ プと、

前記基地局検索処理において、前記現在の受信レベルに 予め設定された0以上の値を加算した値をハンドオーバ 選択レベルとし、受信レベルが該ハンドオーバ選択レベ ルより大きな基地局のみをハンドオーバ先の基地局とし て検索するステップと、を有するハンドオーバ処理方 法。

【請求項6】 2つの異なる基地局からの電波を同時に 受信することが可能な端末において、回線を接続して通 話を行う基地局を切り替える処理であるハンドオーバ処 理を行うためのハンドオーバ処理方法であって、

通話中の基地局の受信レベルを一定周期により測定する ステップと、

前記通話中の基地局の現在の受信レベルと所定回数前に 測定された受信レベルとの差である受信レベル変動量 と、予め定められた第1の闘値との比較を行うステップ と、

前記受信レベル変動量が、前記第1の闘値以上であると 判定された場合、前記受信レベル変動量と、予め定めら れた第2の闘値との比較を行うステップと、

前記受信レベル変動量が、予め定められた第2の闘値以 上であると判定された場合、ハンドオーバ先の基地局を 検索する処理である基地局検索処理を開始するステップ

前記基地局検索処理において、前記現在の受信レベルに 予め設定された0以上の値を加算した値をハンドオーバ ルより大きな基地局のみをハンドオーバ先の基地局とし て検索するステップと、を有するハンドオーバ処理方 法。

【請求項7】 前記通話中の基地局の現在の受信レベル と前回測定された受信レベルとの差を複数回算出し移動 平均値を求め、該値を前記受信レベル変動量とする請求 項1から5のいずれか1項記載のハンドオーバ処理方 法。

【請求項8】 2つの異なる基地局からの電波を同時に 話を行う基地局を切り替える処理であるハンドオーバ処 理を行うためのハンドオーバ処理方法であって、

通話中の基地局の受信レベルと予め設定された値との比 較を行うステップと、

通話中の基地局の受信レベルを一定周期により測定する ステップと、

前記通話中の基地局の現在の受信レベルが予め設定され た値以上であると判定された場合には、該受信レベルと 前回測定された受信レベルとの差である受信レベル変動 プと、

前記受信レベル変動量が、前記第1の闘値以上であると 判定された場合、前記受信レベル変動量と、予め定めら れた第2の闘値との比較を行うステップと、

前記受信レベル変動量が、予め定められた第2の闘値以 上であると判定された場合、ハンドオーバ先の基地局を 検索する処理である基地局検索処理を開始するステップ と、

前記通話中の基地局の受信レベルが予め設定された値よ 10 り小さいと判定された場合には、前記受信レベル変動量 と、前記第1の闘値よりも小さな値の第3の闘値との比 較を行うステップと、

前記受信レベル変動量が、前記第3の闘値以上であると 判定された場合、ハンドオーバ先の基地局を検索する処 理である基地局検索処理を開始するステップと、

前記基地局検索処理において、前記現在の受信レベルに 予め設定された0以上の値を加算した値をハンドオーバ 選択レベルとし、受信レベルが該ハンドオーバ選択レベ ルより大きな基地局のみをハンドオーバ先の基地局とし 20 て検索するステップとを有するハンドオーバ処理方法。

【請求項9】 2つの異なる基地局からの電波を同時に 受信することが可能な端末において、回線を接続して通 話を行う基地局を切り替える処理であるハンドオーバ処 理を行うためのハンドオーバ処理方法であって、

通話中の基地局の受信レベルと予め設定された複数の値 との比較を行うステップと、

通話中の基地局の受信レベルを一定周期により測定する ステップと、

前記通話中の基地局の現在の受信レベルと前回測定され 選択レベルとし、受信レベルが該ハンドオーバ選択レベ 30 た受信レベルとの差である受信レベル変動量と、前記通 話中の基地局の現在の受信レベルと予め設定された複数 の値との比較結果に基づいて決定される1または複数の 闘値との比較をそれぞれ行うステップと、

> 前記受信レベル変動量が、前記1または複数の全ての闘 値以上であると判定された場合、ハンドオーバ先の基地 局を検索する処理である基地局検索処理を開始するステ ップと、

前記基地局検索処理において、前記現在の受信レベルに 予め設定された〇以上の値を加算した値をハンドオーバ 受信することが可能な端末において、回線を接続して通 40 選択レベルとし、受信レベルが該ハンドオーバ選択レベ ルより大きな基地局のみをハンドオーバ先の基地局とし て検索するステップとを有するハンドオーバ処理方法。

> 【請求項10】 2つの異なる基地局からの電波を同時 に受信することが可能な端末において、回線を接続して 通話を行う基地局を切り替える処理であるハンドオーバ 処理を行うためのハンドオーバ処理方法であって、

> 通話中の基地局の受信レベルを一定周期により測定する ステップと、

前記通話中の基地局の現在の受信レベルと前回測定され 量と、予め定められた第1の闘値との比較を行うステッ 50 た受信レベルとの差である受信レベル変動量と、予め定 5

められた第1の闘値との比較を行うステップと、 前記受信レベル変動量が、予め定められた第1の閼値以 上であると判定された場合、ハンドオーバ先の基地局を 検索する処理である基地局検索処理を開始するステップ

前記受信レベル変動量が、前記第1の闘値より小さいと 判定された場合、前記受信レベル変動量と、予め定めら れた第2の闘値との比較を行うステップと、

前記受信レベル変動量が、前記第2の閾値より小さいと 判定された場合、前記受信レベル変動量と、予め定めら 10 【従来の技術】PHS (Personal Handy-phone Syste れた第3の闘値との比較を行うステップと、

前記受信レベル変動量が、予め定められた第3の闘値以 上であると判定された場合、ハンドオーバ先の基地局を 検索する処理である基地局検索処理を開始するステップ

前記基地局検索処理において、前記現在の受信レベルに 予め設定された 0 以上の値を加算した値をハンドオーバ 選択レベルとし、受信レベルが該ハンドオーバ選択レベ ルより大きな基地局のみをハンドオーバ先の基地局とし て検索するステップと、を有するハンドオーバ処理方 洪.

【請求項11】 2つの異なる基地局からの電波を同時 に受信することが可能な端末において、回線を接続して 通話を行う基地局を切り替える処理であるハンドオーバ 処理を行うためのハンドオーバ処理方法であって、 通話中の基地局の受信レベルを一定周期により測定する

前記通話中の基地局の現在の受信レベルと前回測定され た受信レベルとの差である受信レベル変動量と、予め定 められた第1の闘値との比較を行うステップと、

ステップと、

前記受信レベル変動量が、予め定められた第1の闘値以 上であると判定された場合、ハンドオーバ先の基地局を 検索する処理である基地局検索処理を開始するステップ と、

前記受信レベル変動量が、前記第1の闘値より小さいと 判定された場合、前記受信レベル変動量と、予め定めら れた複数の第2の閾値との比較を行うステップと、

前記受信レベル変動量が、全ての前記複数の第2の閾値 より小さいと判定された場合、ハンドオーバ先の基地局 を検索する処理である基地局検索処理を開始するステッ

前記基地局検索処理において、前記現在の受信レベルに 予め設定された〇以上の値を加算した値をハンドオーバ 選択レベルとし、受信レベルが該ハンドオーバ選択レベ ルより大きな基地局のみをハンドオーバ先の基地局とし て検索するステップと、を有するハンドオーバ処理方

【請求項12】 前記通話中の基地局の現在の受信レベ ルが予め設定されたレベル値より大きい場合に、前記基 地局検索を行わないようにするステップをさらに有する *50*

6 請求項1から11のいずれか1項記載のハンドオーバ処 理方法。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、端末がある基地局 のエリアから他の基地局のエリアに移動する際に、端末 が接続する基地局を切り替える処理であるハンドオーバ 処理方法に関する。

[0002]

m) 等の移動通信システムでは、端末がある基地局のサ ービスエリアから別の基地局のサービスエリアに移動す る場合、ハンドオーバ処理が行われる。このハンドオー バ処理を図8を参照して説明する。例えば端末1が基地 局2のサービスエリア4に在圏している場合には、端末 1は基地局2との間で回線を接続して通信を行ってい る。ここで、端末1が移動することにより基地局3のサ ービスエリア5に入った場合、端末1は接続する基地局 を基地局2から基地局3へ切り替えるハンドオーバ処理 が行われる。

【0003】従来のハンドオーバ処理方法では、現在通 話中の基地局との通信を一旦切断した後に、通話可能で ある他の基地局を検索するため、ハンドオーバ処理を行 うために約2秒程度の時間が必要となり、ユーザにとっ ては通話途中で音声が約2秒間とぎれてしまうという問 題点があった。

【0004】このような問題点を解決するために、従来 のハンドオーバ処理方法に対して、1つの端末に2つの 受信部を備えることにより処理を高速にしたハンドオー 30 バ技術が提案されている。このような高速のハンドオー バ処理方法では、基地局を切り替える際、1つの受信部 を使用して通話を継続したまま、もう1つの受信部によ りハンドオーバ先の基地局を検索し、ハンドオーバ先の 基地局が決定するとその基地局に切り替える処理が行わ れるため、音声とぎれが短縮される効果が得られる。

【0005】このような2つの受信部を有する端末の構 成を図9のブロック図に示す。この端末は、無線部1 0、シンセサイザ11、デコーダ12からなる受信部 と、無線部20、シンセサイザ21、デコーダ22から なる受信部とを備えている。また、この端末には、デコ ーダ12またはデコーダ22からのデータを切り替える ための切り替えスイッチ40と、切り替えスイッチ40 を制御する切り替え制御部30とが設けられている。

【0006】切り替え制御部30は、無線部10、20 により受信されている電波の受信レベルを検出し、その 受信レベルに基づいて図10のフローチャートにより示 されれるようなハンドオーバ処理を行っている。次に、 この図10を参照して従来のハンドオーバ処理方法を説

【0007】端末は、通話中の基地局の受信レベルを一

定周期で測定している。ある基地局の受信レベルが充分 大きい場合には、端末はある基地局との間で回線を接続 して通信を行うとともに、通話処理を行っている(ステ ップ901)。ここでは、無線部10、シンセサイザ1 1により基地局からの電波の受信が行われているものと して説明する。

【0008】そして、その受信レベルがある固定値(以 下、ハンドオーバ処理レベル)より小さくなった場合ハ ンドオーバ処理が起動される (ステップ902)。ハン ドオーバ処理が起動されることにより、無線部20、シ 10 ンセサイザ21によりハンドオーバ先の基地局を検索す る基地局検索処理が行われる(ステップ903)。この 基地局検索処理では、端末の周辺にある基地局のうち受 信レベルがある固定値D(以下、ハンドオーバ選択レベ ル) 以上の基地局のみを順次受信してハンドオーバ候補 の基地局とするかどうかの決定をしていた。そして、ハ ンドオーバ先の基地局が決定されると、無線部20に対 してその基地局の電波を受信するような制御が行われ、 切り替え制御部30により切り替えスイッチ40が制御 りハンドオーバ処理が行われる(ステップ904)。

【0009】このような従来のハンドオーバ処理方法で は、ハンドオーバ処理に必要となる時間を短縮すること ができるが、快適な通話品質を維持するために、通常の ハンドオーバ処理方法を行う場合と比較して、ハンドオ ーバ処理レベルを高い値に設定する必要がある。

【0010】基地局が粗な地域に端末が移動した場合等 においては、現在通話中の基地局からの電波の受信レベ ルが、ハンドオーバ処理レベルを常時下回ってしまうよ うな場合がある。このような場合には、従来のハンドオ ーバ処理方法では、ハンドオーバ処理レベル、ハンドオ ーバ選択レベルを固定値としているため、端末は常に基 地局検索を行ってしまうことになり、消費電力が増加し て電池寿命が短くなる。

【0011】また、自動車走行等の高速移動をした場合 と、歩行等の低速移動した場合では、快適な通話品質を 感じるレベルは、フェージングの影響により変動するた め、ハンドオーバ処理レベルを固定値とした場合、最適 な通話品質のハンドオーバ処理レベルとはずれを生じて いた。

【0012】さらに、ハンドオーバ選択レベルを固定値 とした場合、通信品質を確保するためにはハンドオーバ 選択レベルをある程度高いレベルに設定しなければなら ないため、ハンドオーバすべき基地局であってもハンド オーバ選択レベルには達していなければハンドオーバ先 の基地局として選択することができなかった。

[0013]

【発明が解決しようとする課題】上述した従来のハンド オーバ処理方法では、ハンドオーバ選択レベルおよびハ れた様々な電波状況に柔軟に対応することができず、通 話品質の悪化を招いてしまったり、無駄な基地局検索を 行うことにより消費電力の増加を招くという問題点があ った。

【0014】本発明の目的は、電波状況に柔軟に対応し たハンドオーバ処理を行うことにより、快適な通話品質 を保つとともに無駄な基地局検索を行わないようにして 消費電力を削減することができるハンドオーバ処理方法 を提供することである。

[0015]

【課題を解決するための手段】上記目的を達成するため に、本発明のハンドオーバ処理方法は、2つの異なる基 地局からの電波を同時に受信することが可能な端末にお いて、回線を接続して通話を行う基地局を切り替える処 理であるハンドオーバ処理を行うためのハンドオーバ処 理方法であって、通話中の基地局の受信レベルを一定周 期により測定するステップと、前記通話中の基地局の現 在の受信レベルと前回測定された受信レベルとの差であ る受信レベル変動量と、予め定められた闘値との比較を され、デコーダ22からのデータが選択されることによ 20 行うステップと、前記受信レベル変動量が、前記閾値以 上であると判定された場合、ハンドオーバ先の基地局を 検索する処理である基地局検索処理を開始するステップ と、前記基地局検索処理において、前記現在の受信レベ ルに予め設定された0以上の値を加算した値をハンドオ ーバ選択レベルとし、受信レベルが該ハンドオーバ選択 レベルより大きな基地局のみをハンドオーバ先の基地局 として検索するステップとを有する。

> 【0016】本発明は、現在の基地局の受信レベルの変 動量に基づいてハンドオーバの起動を行うか否かの判定 30 を行うようにしたことにより、高速移動時には受信レベ ルが大きい場合でもハンドオーバが起動され易くなるよ うにしているので、最適な通話品質を得ることができ る。さらに、ハンドオーバ選択レベルを通話中の基地局 の受信レベルに基づく可変値とすることにより様々な電 波状況に柔軟に対応し、無駄な基地局検索が行われ消費 電力が増加してしまうことを防止するとともにハンドオ ーバすべき場合にはハンドオーバが行われるようにする ことにより通話品質の向上を図ることができる。また、 通話中の基地局の受信レベルとハンドオーバ選択レベル 40 との間にレベル差を設定することにより、ハンドオーバ が煩雑に繰り返されるのを防止し無駄なハンドオーバが 行われることを回避することができる。

【0017】また、本発明のハンドオーバ処理方法は、 2つの異なる基地局からの電波を同時に受信することが 可能な端末において、回線を接続して通話を行う基地局 を切り替える処理であるハンドオーバ処理を行うための ハンドオーバ処理方法であって、通話中の基地局の受信 レベルと予め設定された値との比較を行うステップと、 通話中の基地局の受信レベルを一定周期により測定する ンドオーバ処理レベルが固定値であるため、端末がおか 50 ステップと、前記通話中の基地局の現在の受信レベルが

10

予め設定された値以上であると判定された場合には、該 受信レベルと前回測定された受信レベルとの差である受 信レベル変動量と、予め定められた第1の闘値との比較 を行うステップと、前記受信レベル変動量が、前記第1 の闘値以上であると判定された場合、ハンドオーバ先の 基地局を検索する処理である基地局検索処理を開始する ステップと、前記通話中の基地局の受信レベルが予め設 定された値より小さいと判定された場合には、前記受信 レベル変動量と、前記第1の閾値よりも小さな値の第2 の閾値との比較を行うステップと、前記受信レベル変動 10 量が、前記第2の闘値以上であると判定された場合、ハ ンドオーバ先の基地局を検索する処理である基地局検索 処理を開始するステップと、前記基地局検索処理におい て、前記現在の受信レベルに予め設定された0以上の値 を加算した値をハンドオーバ選択レベルとし、受信レベ ルが該ハンドオーバ選択レベルより大きな基地局のみを ハンドオーバ先の基地局として検索するステップとを有 する。

【0018】本発明によれば、通話中の基地局の受信レベルが予め設定された値以上の場合には、ハンドオーバ 20 を起動するか否かを判定する受信レベル変動量の閾値は大きい値である第1の閾値を使用し、通話中の基地局の受信レベルが予め設定された値よりも小さい場合には、ハンドオーバを起動するか否かを判定する受信レベル変動量の閾値は第1の閾値よりも小さい値である第2の閾値を使用することにより、通話中の基地局の受信レベルが高いときは、煩雑にハンドオーバが起動されないようにし、受信品質を悪化させずに無駄な基地局検索を削減することができ、通話中の基地局の受信レベルが低いときは、受信品質を悪化させないようにハンドオーバ処理 30 に移行し易くなるようにすることができる。

【0019】また、本発明の他のハンドオーバ処理方法では、受信レベル変動量との比較を行う闘値や、ハンドオーバを起動するか否かを判定する受信レベル変動量の 関値をそれぞれ任意の回数設定して、これらの比較処理 を組み合わせることにより、よりきめ細かい設定を行うことができる。

【0020】さらに、本発明の他のハンドオーバ処理方法では、通話中の基地局の現在の受信レベルと所定回数前に測定された受信レベルとの差を受信レベル変動量と 40 したり、通話中の基地局の現在の受信レベルと前回測定された受信レベルとの差を複数回算出し移動平均値を求め、該値を前記受信レベル変動量とするようにしてもよい

【0021】また、本発明のハンドオーバ処理方法では、通話中の基地局の現在の受信レベルが予め設定されたレベル値より大きい場合に、前記基地局検索を行わないようにするステップをさらに有するようにしてもよい。

【0022】本発明のよれば、通話中の基地局の受信レ 50 バ処理を起動するか否かの決定を行うようにすることに

ベルが充分に大きい値に保たれている場合、受信レベル の変動があった場合でも、ハンドオーバ処理は必要では ないため無駄なハンドオーバ処理が行われなくなるよう にすることができる。

[0023]

【発明の実施の形態】次に、本発明の実施の形態について図面を参照して詳細に説明する。

【0024】 (第1の実施形態) 図1は本発明の第1の 実施形態のハンドオーバ処理方法を示すフローチャート である。本実施形態を実施するための端末の基本的な構 成は、図9に示した端末の構成とほぼ同様であり、切り 替え制御部30によるハンドオーバ処理の方法のみが異 なるものである。

【0025】次に、本実施形態のハンドオーバ処理方法を図1を参照して説明する。本実施形態における端末は、現在通話中の基地局の受信レベルを一定周期で測定している。以下の説明では、現在通話中の基地局のn回目に測定された受信レベルをR(n)と表現する。そして、端末では、現在の受信レベルR(n)と、前回測定された受信レベルR(n-1)との差である受信レベル変動値R(n)-R(n-1)が、予め定められた閾値R(n)との大きいかどうかの判定を行っている。

【0026】端末は、受信レベル変動値R(n)-R (n-1) が、予め定められた閾値A1以下の場合には通常の通話処理を行っている(ステップ101)。

【0027】そして、受信レベル変動値R(n)-R(n-1)が、予め定められた闘値A1より大きい場合には(ステップ102)、ハンドオーバ処理を起動しハンドオーバ先の基地局を検索する処理である基地局検索処理が開始される(ステップ103)。通話中の基地局の受信レベルR(n)をプロットしたものを図2に示す。

【0028】基地局検索処理では、ハンドオーバ選択レベルを受信レベルR(n)+NSとする。ここで、NSは、0以上の固定値である。そして、ハンドオーバ先の基地局が決定されると、ハンドオーバ処理が行われる(ステップ104)。

【0029】そして、ハンドオーバ動作が終了し、通話中状態となると、端末は、基地局の受信レベルR (n)の検出を再開する。

【0030】本実施形態のハンドオーバ処理方法によれば、端末が移動していない場合は、受信レベルR(n)の変動はほとんどないため、ハンドオーバ処理は行なわれない。一方、端末が移動している場合には受信レベルの変動が生じるため、ハンドオーバ処理が起動される。

【0031】高速移動時および低速移動時を比較した場合、通話中の基地局の受信レベルの変動は、高速移動時の方が大きくなる。そのため、本実施形態のように通話中の基地局の受信レベルの変動量に基づいてハンドオーバの理なお歌点をあれるかの次常なできた。これであるときにすることに

より、高速移動時にはハンドオーバ処理が起動され易く なり移動速度を考慮したハンドオーバ処理が行われるこ ととなる。

【0032】また、本実施形態のハンドオーバ処理方法 では、基地局検索を行う際のハンドオーバ選択レベルと して、R(n)+NSとなる値を設定している。NSの 値を0よりも大きくすることにより、通話中の基地局の 受信レベルとハンドオーバ選択レベルとの間にレベル差 を設定するのは、無駄なハンドオーバを回避するためで ある。

【0033】例えば、NSを<0とした場合、図8の図 において、端末1が、基地局2から基地局3へ移動した 場合、基地局2と基地局3のサービスエリアの境界付近 では、基地局2から基地局3にハンドオーバが行われ、 その後すぐに基地局2に戻るハンドオーバが行われてし まい、基地局2と基地局3の間を行ったり来たりするこ とがあり得る。従って、本実施形態のハンドオーバ処理 方法では、通話中の基地局の受信レベルとハンドオーバ 選択レベルとの間にNSだけレベル差を設定するように すれば、無駄なハンドオーバを減らすことができ消費電 *20* 実施形態のハンドオーバ処理方法では、受信レベルR 力を削減することができる。

【0034】また、従来のハンドオーバ処理方法では、 ハンドオーバ選択レベルが固定値であったため、ある程 度受信レベルの高い基地局しかハンドオーバ先の基地局 としての選択対象とすることができなかった。そのた め、ハンドオーバ選択レベルよりも低い受信レベルの基 地局は、ハンドオーバ先の基地局として選択することが できなかった。たとえ、ハンドオーバ元の基地局である 現在通話中の基地局の受信レベルが極端に低くなってい 地局存在する場合でも、その基地局の受信レベルがハン ドオーバ選択レベルよりも低い場合にはハンドオーバ処 理が起動されない。そのため、無駄な基地局検索が行わ れ消費電力の増加を招いているとともにハンドオーバす べき場合でもハンドオーバ処理が起動されないことによ り通話品質が悪化する場合があった。

【0035】これに対して、本実施形態のハンドオーバ 処理方法によれば、通話中の基地局の受信レベルR

(n) を基準としてハンドオーバ選択レベルが決定され オーバ処理が起動された場合には、基地局検索処理の際 の基準となるハンドオーバ選択レベルも低い値に設定さ れるため、比較的低い受信レベルの基地局もハンドオー バ先の基地局として選択されることができるようにな る。そのため上記のような場合においてもハンドオーバ が起動され通話品質が悪化するのを回避することができ る。さらに、無駄な基地局検索が行われるのを回避して 消費電力の削減を図ることができる。

【0036】(第2の実施形態)次に、本発明の第2の 実施形態のハンドオーバ処理方法について説明する。図 50 ンドオーバを起動するか否かを判定する受信レベル変動

3に、本実施形態のハンドオーバ処理方法を説明するた めのフローチャートを示す。

12

【0037】上記第1の実施形態では、ハンドオーバ元 である通話中の基地局の受信レベル変動量を、受信レベ ルR(n)とR(n-1)の差とし、その変動量が、閾 値A1を超えるか否かで、ハンドオーバの基地局検索の 起動条件を設定していた。本発明の第2の実施形態で は、ハンドオーバを起動するか否かを判定する受信レベ ル変動量の閾値をA1、A2という2つ用い、受信レベ 10 ルR (n) が閾値B1以上か未満かによって、閾値A 1、A2を切り替えるようにしている点が第1の実施形

態とは異なっている。このようにすることにより、本実 施形態のハンドオーバ処理方法によれば、受信レベルの 大きさに応じた受信レベル変動量を設定することができ

【0038】具体的には、本実施形態のハンドオーバ処 理方法は、図3に示すように、図1に示した第1の実施 形態のハンドオーバ処理方法のフローチャートに対し て、ステップ105、106を追加したものである。本

- (n) が闘値B1以上であるか否かを判定し(ステップ 105)、受信レベルR(n)が闘値B1以上である場 合には第1の実施形態と同様にハンドオーバを起動する か否かを、受信レベル変動量が閾値A1より大きいか否 かにより判定し(ステップ102)、受信レベルR
- (n)がB1未満の場合にはハンドオーバを起動するか 否かを、受信レベル変動量が閾値A2より大きいか否か により判定する (ステップ106)。

【0039】通常、受信レベルR(n)が、高い場合、 て、その現在通話中の基地局よりも高い受信レベルの基 30 通信に必要な電界レベルが十分あるため、ハンドオーバ を起動するか否かを判定する受信レベル変動量の闘値は 大きい値を設定し、通話中の基地局の受信レベルR

> (n) がある程度低い場合には、ハンドオーバを起動す るか否かを判定する受信レベル変動量の闘値は小さい値 を設定する。つまり、本実施形態では、A1>A2とな るように設定する。

【0040】このように設定することにより、通話中の 基地局の受信レベルが高いときは、煩雑にハンドオーバ が起動されないようにし、受信品質を悪化させずに無駄 るため、受信レベルR (n) が比較的低い場合にハンド 40 な基地局検索を削減することができ、通話中の基地局の 受信レベルが低いときは、受信品質を悪化させないよう にハンドオーバ処理に移行し易くなる。

> 【0041】また、本実施形態では、受信レベルの大き さを判定する閾値として1つの閾値B1を用い、ハンド オーバを起動するか否かを判定する受信レベル変動量の 閾値として2つの閾値A1、A2を用いていたが、これ らの闘値の数を増やすことにより、よりきめ細かい設定 を行うことも可能である。例えば、受信レベルの大きさ を判定する閾値をB1、B2、B3、…、Bnとし、ハ

量の閾値を閾値A1、A2、A3、…、An+1とすれ ばより細かい設定を実現することができる

(第3の実施形態)次に、本発明の第3の実施形態のハ ンドオーバ処理方法について説明する。図4に、本実施 形態のハンドオーバ処理方法を説明するためのフローチ ャートを示す。

【0042】上記第1の実施形態では、ハンドオーバ元 の基地局の受信レベル変動量R(n) - R(n-1)と 閾値A1との比較処理を1回行っていたが、本発明の第 ものである。

【0043】本実施形態のハンドオーバ処理方法は、図 1のフローチャートに対してステップ10を追加したも のである。本実施形態では、ステップ102において受 信レベル変動量R(n) - R(n-1) が闘値A1より 大きいと判定された場合でもすぐにハンドオーバ処理の 起動を行わずにステップ106の処理が行われる。ステ ップ106では、受信レベル変動量R(n)-R(n-1) と闘値A2との比較が行われ、受信レベル変動量R (n) - R(n-1) が闘値A2より大きいと判定され 20 た場合にハンドオーバ処理が起動される。

【0044】この際のA1、A2は、等しい設定値でも 良いし、異なっていても良い。また本実施形態では、2 つの闞値A1、A2を用いてハンドオーバ処理を起動す るか否かの2回の判定を行っていたが、本発明はこのよ うな場合に限定されるものではなく、1つまたは複数の 闘値を用いて複数回の判定を行うよにしてもよい。この ように複数回比較処理を行うことにより、受信レベルの 変動量を平均化することができるため、瞬間的な受信レ ベルの劣化ではハンドオーバの起動が行われなくなり、 ハンドオーバ処理を起動するかどうかの判定を安定して 行うことができる。

【0045】また、受信レベルを平均化する他の方法と して、受信レベル変動量をR(n)-R(n-1)でわ なく、現在の基地局の受信レベルR(n)とm回前の受 信レベルR(n-m)との差、R(n)-R(n-2)、R(n)-R(n-3)、あるいはR(n)-R(n-4)、・・・、R(n)-R(n-m)を用いる ようにしてもよい。

ベルの変動値R(n)-R(n-1)を複数回算出し、 その移動平均値を算出してもよい。

【0047】(第4の実施形態)次に、本発明の第4の 実施形態のハンドオーバ処理方法について説明する。図 5に、本実施形態のハンドオーバ処理方法を説明するた めのフローチャートを示す。

【0048】このように、本発明の第4の実施形態のハ ンドオーバ処理方法は、受信レベルR(n)の大きさに より受信レベル変動量と闘値との比較処理回数を変える ようにしたものである。

【0049】本実施形態のハンドオーバ処理方法は、図 5に示すように、図3に示した第2の実施形態のハンド オーバ処理方法のフローチャートに対して、ステップ1 07を追加したものである。本実施形態のハンドオーバ 処理方法では、通話中の基地局の受信レベルR(n)が 閾値B1以上の場合には(ステップ105)、受信レベ ル変動量R(n)-R(n-1)を閾値A1と比較し (ステップ102)、さらに受信レベル変動量R(n) -R(n-1)を閾値A3と比較し(ステップ10 3の実施形態では、この比較処理を2回行うようにした 10 7)、2回の判定処理が行われるようにしている。そし て、通話中の基地局の受信レベルR(n)が閾値B1未 満の場合には(ステップ105)、受信レベル変動量R (n) -R (n-1) を閾値A2と比較する (ステップ 106).

> 【0050】本実施形態では、通話中の基地局の受信レ ベルR(n)が、閾値B1以上の場合、受信変動レベル と閾値との比較処理を2回とし、閾値B1未満の場合に は、受信変動レベルと閾値との比較処理を1回とする。 このようにすることにより、受信レベルR(n)が低い 場合は、ハンドオーバ処理が起動され易くなり、受信レ ベルR(n)が高い場合には、瞬間的な受信レベルの変 動ではハンドオーバ処理が起動されないようにすること によりハンドオーバ処理を起動するかどうかの判定を安 定して行うことができる。

【0051】また、本実施形態では、受信レベルの大き さを判定する閾値として1つの閾値B1を用い、ハンド オーバを起動するか否かを判定する受信レベル変動量の 閾値として3つの閾値A1、A2、A3を用いていた が、これらの闘値の数を増やすことにより、よりきめ細 30 かい設定を行うことも可能である。

【0052】(第5の実施形態)次に、本発明の第5の 実施形態のハンドオーバ処理方法について説明する。図 6に、本実施形態のハンドオーバ処理方法を説明するた めのフローチャートを示す。

【0053】本発明の第5の実施形態のハンドオーバ処 理方法は、図4に示した第3の実施形態のハンドオーバ 処理方法を変形したものでステップ107を追加したも のである。

【0054】本実施形態のハンドオーバ処理方法では、 【0046】さらに、他の平均化の方法として、受信レ 40 受信レベル変動量R(n)-R(n-1)が閾値A1よ り大きい場合、ステップ102という1回の比較処理の 後に基地局検索処理が行なわれるようにし、受信レベル 変動量R (n) -R (n-1) が閾値A2より大きくA 1以下であった場合、ステップ106、107という2 回の比較処理の後に基地局検索処理が行われるようにし たものである。

> 【0055】本実施形態のハンドオーバ処理方法は、こ のように構成することにより、通話中の基地局の受信レ ベルの変動が大きい場合、すぐにハンドオーバ処理が起 50 動されの基地局検索処理が行われるようになる。

【0056】また、本実施形態では、ハンドオーバを起動するか否かを判定する受信レベル変動量の閾値として3つの閾値A1、A2、A3を用いていたが、これらの閾値の数を増やすことにより、よりきめ細かい設定を行

15

うことも可能である。

【0057】(第6の実施形態)次に、本発明の第6の 実施形態のハンドオーバ処理方法について説明する。図 7に、本実施形態のハンドオーバ処理方法を説明するた めのフローチャートを示す。

【0058】本発明の第6の実施形態では、図7に示す 10 トした図である。 ように、上記第1の実施形態における処理の追加とし 【図3】本発明の て、通話中の基地局の受信レベルR(n)が、閾値Cよ 法を示すフローラ り大きく、十分電界値が高い場合、ハンドオーバの基地 【図4】本発明の 法を示すフローラ 法を示すフローラ 法を示すフローラ

【0059】通話中の基地局の受信レベルR (n)が充分に大きい値に保たれている場合、受信レベルの変動があった場合でも、ハンドオーバ処理は必要ではないため無駄なハンドオーバ処理が行われなくなるという効果を得ることができる。

【0060】本実施形態では、第1の実施形態に対してステップ108を追加した場合を用いて説明したが第2~第5の実施形態のハンドオーバ処理方法に対しても同様にステップ108を追加すれば同様の効果を得ることができる。

[0061]

【発明の効果】以上説明したように、本発明のハンドオーバ処理方法によれば、下記のような効果を得ることができる。

- (1) 現在の基地局の受信レベルの変動量の大きさに基 30 4、5づいてハンドオーバを起動するか否かの判定が行われる10ため、低速移動時、高速移動時の両方の場合において快11適な通話品質を維持することができる。12
- (2) ハンドオーバ処理レベルを基地局の受信レベルに 基づく変動値とすることで、基地局が粗な地域におい て、基地局の受信レベルが、ハンドオーバ処理レベルを 常時下回っているような場合でも、常にハンドオーバの 基地局検索が行われてしまうようなことを回避して、無 駄な基地局検索処理を防ぐことにより消費電力を低減す

ることができる。

(2) ハンドオーバ選択レベルを基地局の受信レベルに 応じた値とすることにより、最適なレベルの基地局検索 が可能となり、最適な通話品質を確保することができ る。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の第1の実施形態のハンドオーバ処理方 法を示すフローチャートである。

【図2】通話中の基地局の受信レベルR(n)をプロットした図である。

【図3】本発明の第2の実施形態のハンドオーバ処理方 法を示すフローチャートである。

【図4】本発明の第3の実施形態のハンドオーバ処理方 法を示すフローチャートである。

【図5】本発明の第4の実施形態のハンドオーバ処理方法を示すフローチャートである。

【図6】本発明の第5の実施形態のハンドオーバ処理方 法を示すフローチャートである。

【図7】本発明の第6の実施形態のハンドオーバ処理方 20 法を示すフローチャートである。

【図8】ハンドオーバ処理を説明するための図である。

【図9】高速なハンドオーバ処理を行うために2つのシンセサイザを有する端末の構成を示すブロック図である。

【図10】従来のハンドオーバ処理方法を示すフローチャートである。

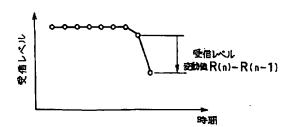
【符号の説明】

1 端末

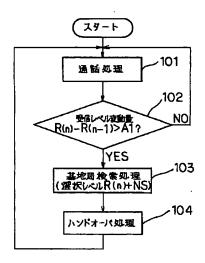
2、3基地局

- 7 4、5 サービスエリア
 - 10 無線部
 - 11 シンセサイザ
 - 12 デコーダ
 - 20 無線部
 - 31 シンセサイザ
 - 22 デコーダ
 - 30 切り替え制御部
 - 40 切り替えスイッチ

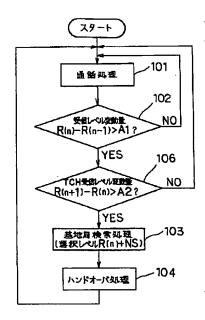
【図2】



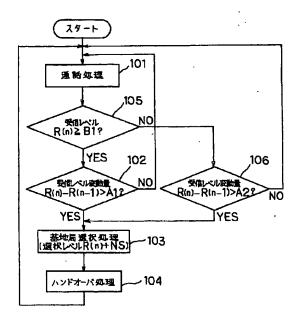
【図1】



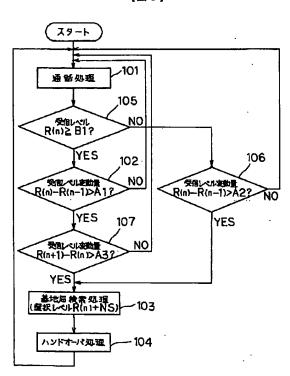
【図4】

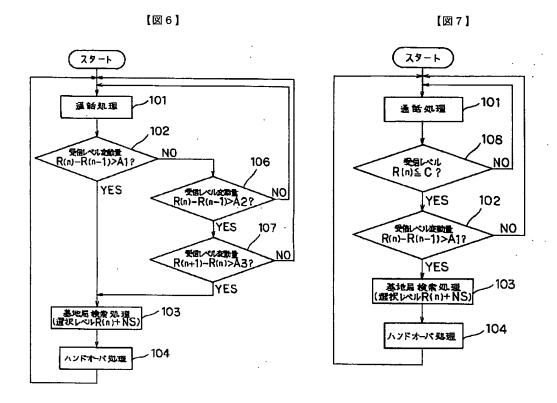


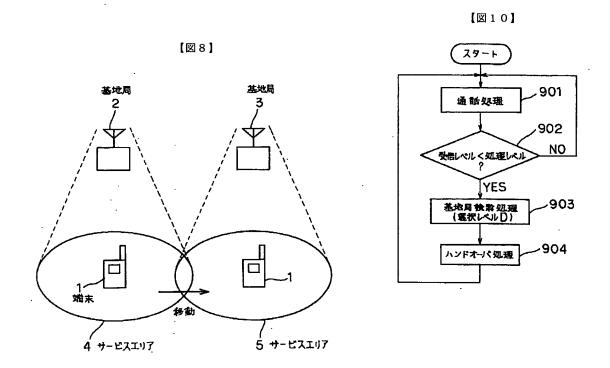
【図3】

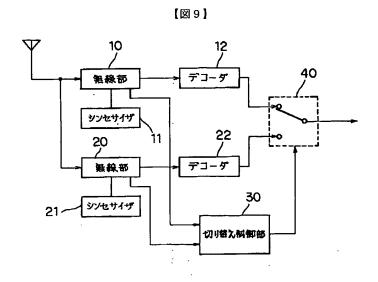


【図5】









フロントページの続き

(72)発明者 麻賀 諭

東京都千代田区永田町二丁目11番1号 株 式会社エヌ・ティ・ティ・ドコモ内 F ターム(参考) 5K067 AA23 BB04 EE02 EE10 EE24 FF16 GG11 HH22 HH23 JJ17 JJ37 JJ39 JJ72 LL11